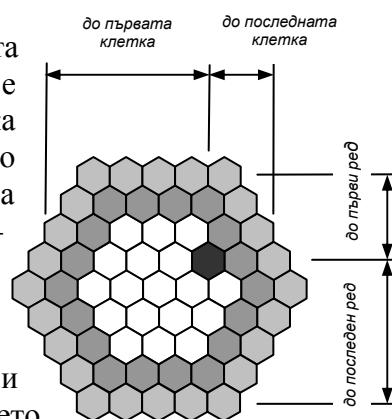


АНАЛИЗ НА РЕШЕНИЕТО НА ЗАДАЧА ХЕКСАГОН

Да наречем *рамка* клетките с еднакво минимално разстояние до страните на полето. Очевидно цялото поле се състои от $n - 1$ концентрично разположени рамки. Всяка по-вътрешна рамка има 6 клетки по-малко от съседната ѝ по-външна, т.е. количествата клетки в концентричните рамки образуват аритметична прогресия с разлика 6.

В подзадача А определяме броя рамки f от клетката (p, q) до страните на полето. Видно от схемата е, че f е минимума от разстоянието от клетка (p, q) до първата клетка в реда, до последната клетка в реда, до първия ред, до последния ред в полето. Ще използваме свойствата на аритметичната прогресия за бързо изчисляване на $cells$ – общия брой клетки в f -те рамки [ред 31 от сорс-кода]. За рамката, в която се намира, клетката (p, q) има някакъв пореден номер. Определяме го като се съобразяваме с броя клетки в страната на рамката [редове 32-39 от сорс-кода] и го добавяме към $cells$. Така получаваме колко клетки от полето



бихме обходили според правилата на задачата, за да достигнем до клетка (p, q) . Ако $cells > m$, клетката е празна. В противен случай в клетката е записано $cells$ -то поредно число от зададените и стойността му е $cells + s - 1$. Заради ограниченията в задачата отговорът може да е извън обхвата на 64 битовите цели числа и това налага да приложим някаква реализация за събиране на дълги числа [редове 10-20 от сорс-кода].

В подзадача Б с двоично търсене определяме в коя рамка е клетката с m -то написано число (то е най-голямото в полето) [редове 47-53 от сорс-кода]. Определяме поредността i на обхождане на клетката в границите на рамката [ред 55 от сорс-кода]. Като се съобразяваме с броя клетки в страната на рамката, трансформираме i в координати (ред, позиция) на клетката спрямо рамката [редове 59-66 от сорс-кода]. С отчитане на външните за клетката рамки преобразуваме намерените ѝ координати в координати спрямо цялото поле.

Автор: Евгений Василев

Сорс-кодът на програмата

```
1  #include <iostream>
2  #include <iomanip>
3  using namespace std;
4
5  typedef unsigned long long ull;
6  ull s, p, q, n, m;
7
8  ull cn(ull n, ull f){ return (n*2 - 1 - f)*f*3;}
9
10 void print_sum_of(ull a, ull b){
11     ull c=1000000000, al=a%c+b%c;
12     a=a/c+b/c+al/c;
13     al%=c;
14     if (a) {
15         char fillchar=cout.fill('0');
```

```

16     cout<<a<<setw(9)<<a1<<endl;
17     cout.fill(fillchar);
18 }
19 else cout<<a1<<endl;
20 }
21
22 void taskA(ull n, ull row, ull pos){
23     ull frames=row-1, cells=0, i;
24     i = n*2 -1 -row; // To down
25     if (i<frames) frames = i;
26     i = pos-1; // To left
27     if (i<frames) frames = i;
28     i=(row<=n?(n-1+row-pos):(3*n-1-row-pos)); // To right
29     if (i<frames) frames = i;
30
31     cells=cn(n, frames);
32     row-=frames;
33     pos-=frames;
34     n-=frames;
35
36     if (row==1) cells += pos;
37     else if (row==(n*2 -1)) cells += n*4 - 2 -pos;
38     else if (pos>1) cells += n - 1 + row;
39     else cells += 6*n-4-row;
40
41     if (cells>m) cout<<"0\n";
42     else print_sum_of(cells-1, s);
43 }
44
45
46 void taskB(ull n, ull m){
47     ull hi_frames=n, lo_frames=0, c_frame, i, j;
48     do {
49         c_frame = (hi_frames+lo_frames)/2;
50         i=cn(n, c_frame);
51         if (i<m) lo_frames=c_frame+1 ;
52         else hi_frames=c_frame;
53     } while (lo_frames<hi_frames);
54
55     i=m-cn(n, lo_frames-1);
56     n=lo_frames-1;
57     j=--i%(-n);
58
59     switch (i/n) {
60         case 0: i=0; break;
61         case 1: i=j; j+=n; break;
62         case 2: i=n+j; j=2*n-j; break;
63         case 3: i=2*n, j=n-j; break;
64         case 4: n*=2;
65         default: i=n-j; j=0;
66     }
67     cout<<lo_frames+i<<" "<<lo_frames+j<<endl;
68 }
69
70 int main(){
71
72     cin>>n>>m>>s>>p>>q;
73     taskA(n, p, q);
74     taskB(n, m);
75
76     return 0;
77 }

```