

## АНАЛИЗ НА РЕШЕНИЕТО НА ЗАДАЧА РЕКОНСТРУКЦИЯ

Станцията може да бъде представена като неориентиран граф  $G$  с върхове  $V = \{1, 2, \dots, N\}$  и цели положителни тегла на ребрата. Съгласно условието,  $G$  е свързан и между всеки два върха има единствен път. Следователно  $G$  е дърво. Задачата е по задани дължини на пътищата между всеки два върха на дърво да се намерят двойките от върхове, които са свързани с ребра.

Да означим с  $d(v, w)$  дължината на пътя от връх  $v$  до връх  $w$  в  $G$ . Ще наричаме  $d(v, w)$  *разстояние* от  $v$  до  $w$ . Важно е да се отбележи, че разстоянието  $d(v, w)$  между върховете на произволен свързан неориентиран граф, дефинирано като дължината на най-късия път между всеки два върха в графа, има същите свойства, както всяка друга мярка в математиката, наричана разстояние (например, разстоянието между две точки на Евклидовата равнина):

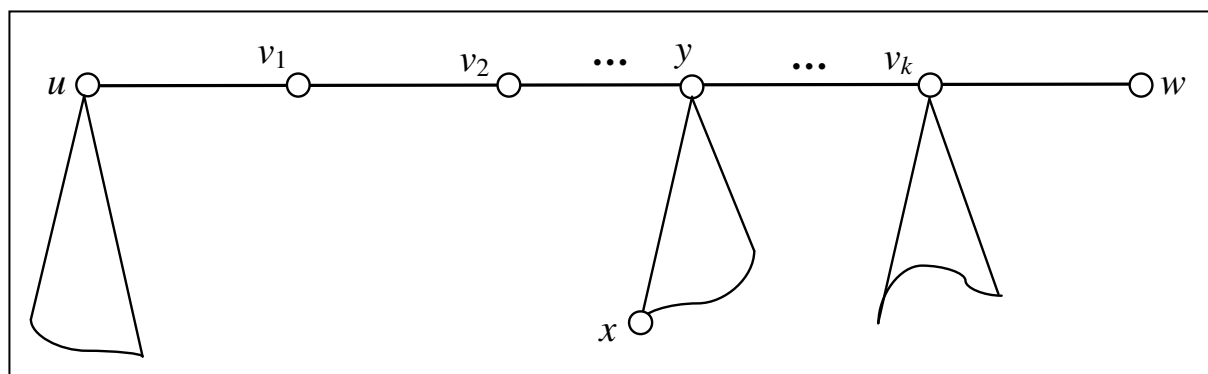
1.  $d(v, w) \geq 0 \forall v, w \in V$ , като  $d(v, w) = 0 \Leftrightarrow v = w$ ;
2.  $d(v, w) = d(w, v) \forall v, w \in V$ ;
3.  $d(u, v) + d(v, w) \geq d(u, w)$  (неравенство на триъгълника)

Затоа при решаване на задачи с разстояния в графи, можем да си представяме върховете като точки в Евклидовата равнина, като внимаваме да не свързваме разстоянието между две точки с отсечката между тях. Така например, докато в Евклидова равнина неравенството на триъгълника е равенство тогава и само тогава, когато точката  $v$  лежи на отсечката от  $u$  до  $w$ , то в графи неравенството на триъгълника е равенство тогава и само тогава, когато връхът  $v$  лежи на най-късия път от  $u$  до  $w$ .

Първият въпрос, който трябва да си зададем преди да започнем да решаваме задачата е: дали разстоянията между върховете в дърво определят еднозначно дървото. Ще докажем, че това е така, а разсъжденията от доказателството до голяма степен определят алгоритъма, който решава задачата.

Нека  $v$  и  $w$  са два върха от дървото (в решението дадено по-долу, при всеки избор на път сме търсили такива два върха, че разстоянието между тях да е максимално в  $G$ , но това не е съществено за доказателството). Съгласно казаното по-горе, върховете  $v$ , които лежат на пътя от  $u$  и  $w$  се определят еднозначно от равенството  $d(u, v) + d(v, w) = d(u, w)$ . Нека сортираме така намерените върхове в нарастващ ред на разстоянието им до  $u$ . Така възстановяваме разглеждания път  $u, v_1, v_2, \dots, v_k, w$  и ребрата участващи в него.

Пътят от  $u$  до  $w$  еднозначно определя множество от коренови поддървета на  $G$ , всяко едно от които има за корен някой от върховете  $u, v_1, v_2, \dots, v_k$  или  $w$  – като различните поддървета имат различни корени (виж Фигурата).



Възстановяването на останалата част на дървото ще сведем до възстановяване на всеки от получените подграфи. Да разгледаме произволен връх  $x$ , който не участва в пътя от  $u$  до  $w$ . Коренът  $y$  на съдържащото го поддърво определяме като решим спрямо известните  $d(u,y)$ ,  $d(y,w)$  и  $d(y,x)$  системата от уравнения:

$$\begin{aligned}d(u,y) + d(y,w) &= d(u,w) \\d(u,y) + d(y,x) &= d(u,x) \\d(y,w) + d(y,x) &= d(w,x)\end{aligned}$$

За реконструирането на поддървото с корен  $y$  е достатъчно да разгледаме пътя от  $y$  до  $x$  и да извършим с него по-горните разсъждения и т.н. рекурсивно, докато получим път, върховете на който не са корени на поддървета. Алогично постъпваме и с останалите поддървета на пътя от  $u$  до  $w$ .

Направеният анализ подсказва съответен алгоритъм по схемата “разделяй и владей” и ни насочва към съответна рекурсивна процедура. Всъщност рекурсия в чист вид не е необходима, тъй като горните нива на рекурсията не използват резултати от долните нива. Изложената по-горе идея сме реализирали, като поставяме всяка нова подзадача в края на опашката `zarec`, а всеки път вземаме нова подзадача за решаване от началото на опашката. Получаваме следната програма:

```
#include <stdio.h>
#define MAXN 1025

int N, a[MAXN][MAXN], gr[MAXN][MAXN], used[MAXN], chain[MAXN];
int fromch[MAXN][2], zarec[MAXN][3], recb, rece;

void rec()
{ int c, i, j, x, y, z, tmp, pos, from, to, l;
  from=zarec[recb][0]; to=zarec[recb][1]; l=zarec[recb++][2];
  chain[0]=from; c=1;
  for(i=1; i<=N; i++)
    if(i!=from&&i!=to)
      if(a[from][i]+a[i][to]==1)
        { chain[c++]=i; used[i]=1; }
  chain[c]=to;
  if(c==1) gr[from][to]=gr[to][from]=used[from]=used[to]=1;
  else
  { for(i=c-2; i>=0; i--)
    for(j=1; j<=i; j++)
      { x=chain[j]; y=chain[j+1];
        if(a[from][x]>a[from][y])
          { tmp=chain[j]; chain[j]=chain[j+1]; chain[j+1]=tmp; }
      }
    gr[from][chain[1]]=gr[chain[1]][from]=1;
    for(i=1; i<c-1; i++)
      { x=chain[i]; y=chain[i+1];
        gr[x][y]=gr[y][x]=1;
        used[x]=used[y]=1;
      }
    gr[chain[c-1]][to]=gr[to][chain[c-1]]=1;
    used[from]=1; used[to]=1;
  }

  for(i=0; i<=c; i++) fromch[i][0]=fromch[i][1]=0;
  for(pos=1; pos<=N; pos++)
  { if(used[pos]) continue;
    else
    { x=a[from][pos]; y=a[pos][to];
      z=(x+y-1)/2; i=0;
      while(a[from][chain[i]]!=z) i++;
      if((x+y-1)/2>fromch[i][1])
```

```

        { fromch[i][1]=(x+y-1)/2;fromch[i][0]=pos; }
    }
}
for(i=0;i<=c;i++)
    if(fromch[i][1]!=0)
        { zarec[++rece][0]=chain[i];
          zarec[rece][1]=fromch[i][0]; used[fromch[i][0]]=1;
          zarec[rece][2]=fromch[i][1];
        }
return;
}

int main()
{ int i,j,from,to,max=0;
  scanf("%d",&N);
  for(i=1;i<N;i++)
  { for(j=i+1;j<=N;j++)
    { scanf("%d",&a[i][j]); a[j][i]=a[i][j];
      if(a[i][j]>max){max=a[i][j];from=i;to=j;}
    }
  }
  for(i=1;i<=N;i++)
  { used[i]=0;gr[i][0]=0;
    for(j=1;j<=N;j++) gr[i][j]=0;
  }
  recb=rece=0;
  zarec[0][0]=from;zarec[0][1]=to;zarec[0][2]=max;
  while (recb<=rece) rec();
  for(i=1;i<=N;i++)
  { gr[i][0]=0;
    for(j=1;j<=N;j++) if(gr[i][j]) gr[i][0]++;
  }
  for(i=1;i<=N;i++)
  { printf("%d",gr[i][0]);
    for(j=1;j<=N;j++)
      if(gr[i][j]) printf(" %d",j);
    printf("\n");
  }
  return 0;
}

```

При оценяване на сложността на този алгоритъм трябва да постъпим внимателно. Тъй като размерът  $M$  на входните данни е  $O(N^2)$ , ще търсим сложността на алгоритъма не като функция на  $N$ , а на  $M$ . Така за въвеждане на данните и извеждане на резултата ще е необходимо време  $O(M)$ . Втората особеност е, че при анализа на сложността важен елемент е броят на пътищата които алгоритъмът ще разгледа. Да означим този брой с  $P(N)$ . Той не може да надхвърля броя  $N - 1$  на ребрата на дървото, тъй като всеки нов път идентифицира поне едно неидентифицирано до момента ребро. С всеки разглеждан път алгоритъмът извършва 2 съществени дейности – първо идентифицира ребрата, участващи в пътя и после избира за всяко от вкоренените в пътя поддървета връх от поддървото, с който да продължи работата. Всяка от дейностите изисква преглеждане на всички не участвали до момента в пътища върхове и значи всяка от тях има сложност  $O(P(N).N)$ . Тъй като  $P(N)$  е  $O(N)$ , същинската част на алгоритъма е със сложност  $O(N^2) = O(M)$ . Затова използваният алгоритъм е със сложност  $O(M)$ .

*Автор: Красимир Манев*